



RB06-2060

RB06-1850

## 全新升级

# GSK RB06系列 工业机器人

### 产品特点

- **运动范围广**：更广的运动范围,提高了机器人的适用性,另机器人可同时配备更多台加工设备或适应更大面积工件的表面作业;
- **重复定位精度高**：为需要高重复定位精度和精确度的工作提供高水平的加工质量,可在整个工作空间内持续精准的工作;
- **运动轨迹抖动小**：稳定的末端运动轨迹,有利于进行焊接,装配等对机器人末端稳定性要求极高的工作,确保焊接及装配工作的质量稳定;

### 应用领域

广泛适用于电子,机械,教学研究等领域进行搬运,焊接,装配,分拣,冲压等作业。

### 我们的服务

广州数控以“精益求精,让用户满意”的服务精神为广大消费者提供“专业、快捷、周到”的售前、售中、售后服务,让您放心使用!

- 营销服务网络覆盖全国,国内办事处49个,国外19个;
- 售后技术支持近250人;
- 24小时售后人员到位率99%,48小时内99.5%。

**广州数控设备有限公司**  
GSK CNC EQUIPMENT CO., LTD.

地址:广州市萝岗区观达路22号 邮编:510530  
电话:020-82221187、81764343(机器人销售) 81992188(公司总机)  
传真:020-82222895 网址:www.gsk.com.cn  
邮箱:gskrobot@gsk.com.cn



广州数控微信服务号

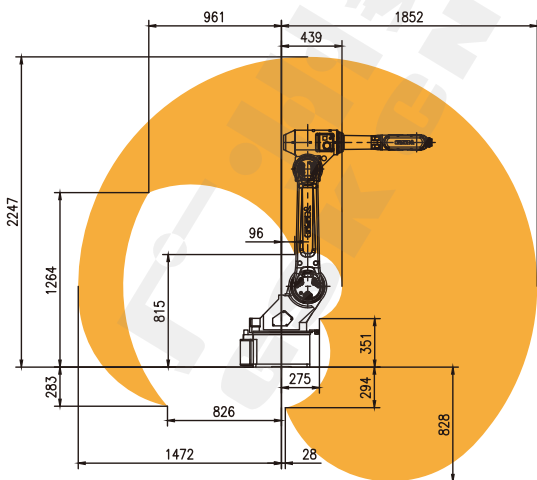


广州数控微信订阅号

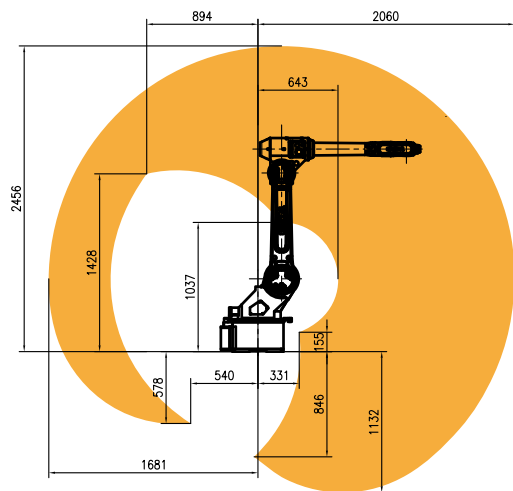
规格参数

型号		RB06-1850	RB06-2060	末端法兰连接尺寸
自由度		6		
驱动方式		交流伺服驱动		
有效负载(kg)		6kg		
运动半径(mm)		1850	2060	
重复定位精度(mm)		±0.05mm		
运动范围(°)	J1	±170°		
	J2	+145° ~ -100°		
	J3	+75° ~ -165°		
	J4	±180°		
	J5	±135°		
	J6	±360°		
最大运动速度(°/s)	J1	2.88rad/s, 165°/s		底座安装尺寸
	J2	2.88rad/s, 165°/s		
	J3	2.97rad/s, 170°/s		
	J4	5.24rad/s, 300°/s		
	J5	6.21rad/s, 356°/s		
	J6	10.47rad/s, 600°/s		
允许扭矩	J4	40N·m		
	J5	12N·m		
	J6	7N·m		
周围环境	温度	0°C ~ 45°C		
	湿度	20% ~ 80% (无凝露)		
	其它	1、避免与易燃易爆及腐蚀性气体、液体接触； 2、勿溅水、油、粉尘； 3、远离电气噪声源（等离子）。		
安装方式		地面安装		
本体质量		280kg	285kg	
电柜质量		210kg		

外形尺寸及运动范围 (单位: mm)



RB06-1850运动范围图



RB06-2060运动范围图